

平成 23 年度 電子制御工学実験 4 年 前期スケジュール

| テーマ番号 | テーマ名 | 担当教員 | 集合場所 | 実施場所 |
|-------|----------------------------------|------|--------|--------|
| 4003 | Q メータによる回路素子および誘電損失の測定 | 遠山 | D4 教室 | 3 階実験室 |
| 4020 | LabVIEW による計測機器の制御 | 遠山 | 遠山研究室 | 遠山研究室 |
| 4006 | 振動系のカオス | 鄭 | 鄭研究室 | 1 階演習室 |
| 4011 | 電気素量の測定 | 江上 | 3 階実験室 | 3 階実験室 |
| 4101 | MATLAB/Simulink による自律型ロボット制御系の設計 | 青木 | 青木研究室 | 1 階演習室 |
| 4102 | OpenCV を用いた画像処理 | 牛丸 | 牛丸研究室 | 1 階演習室 |

| | 4/7 | 4/14 | 4/21 | 4/28 | 5/12 | 5/19 | 5/26 | 6/9 | 6/16 | 6/23 | 6/30 | 7/7 | 7/14 | 7/21 | 9/29 |
|----------------------|---------------|------|------|------|------|------|------|------|------|------|------|------|------|------|---|
| 1 班 1,13,23,33,43 | ガイ ダン ス | 4003 | | 4101 | | 4102 | | 4020 | | 4011 | | 4006 | | | 工 場 見 学 先 事 前 調 査 |
| 2 班 3,14,24,34 | | | | | | | | | | | | | | | |
| 3 班 4,15,25,35 | | 4020 | | 4011 | | 4006 | | 4003 | | 4101 | | 4102 | | | |
| 4 班 5,16,26,36 | | 4006 | | 4003 | | 4101 | | 4102 | | 4020 | | 4011 | | | |
| 5 班 6,17,27,37 | | 4102 | | 4020 | | 4011 | | 4006 | | 4003 | | 4101 | | | |
| 6 班 7,18,28,38, | | | | | | | | | | | | | | | |
| 7 班 8,19,29,39 | | 4011 | | 4006 | | 4003 | | 4101 | | 4102 | | 4020 | | | |
| 8 班 9,20,30,40 | | | | | | | | | | | | | | | |
| 9 班 11,21,31,41 | | 4011 | | 4006 | | 4003 | | 4101 | | 4102 | | 4020 | | | |
| 10 班 12,22,32,42 | | | | | | | | | | | | | | | |

評価基準

- 1) 実験テーマごとに、レポートを期限内に提出して受理されたときに、100 点満点で採点される。
- 2) 全実験テーマの平均点を 90%、自己評価を 10%として工学実験の評価点とする。
- 3) 特別加点として、一日体験入学、高専祭学科展示、学会発表等への参加状況に応じて、合計 4 点以内で与えられる（但し、評価点が 100 点を超えることはない）。

注意事項

- 1) 開始時刻に教室に集合し、担任より出欠の確認、諸連絡などを受けること。
- 2) その後速やかに、各実験担当教員のもとに行き、指示を受けること。
- 3) 実験において、危険が伴う場合があるので、作業服を着用し、靴を履くこと。
- 4) 遅刻した場合、担任に申し出て指示を受けること。
- 5) 早退の場合には、担当教員の了解を得た後、担任に申し出ること。
- 6) やむを得ない事情で欠課した場合には、追実験を担当教員に願い出て指示を受けること。予め分かっている欠課については、必ず事前に担任に申し出ること。
- 7) レポートを期限内に提出できない場合は、その旨を担当教員に伝え、指示を受けること。
- 8) 以上のことが守らない場合、減点されることがある。

※ その他不明な点については、担任に申し出ること。